深層学習による BCI コミュニケーションのための脳波状態分類

圓城寺 純矢^{*1} チャンポーンパックディー インオン^{*1} 安藝 史崇^{*2} 木村 達洋^{*3} 山崎 清之^{*4}

EEG classification using deep learning for BCI based communication

by

Enjoji Junya, Ingon Chanpornpakdi, Fumitaka Aki, Tatsuhiro Kimura and Kiyoyuki Yamazaki

(Received: October 31, 2019, Accepted:)

Abstract

Patients with Amyotrophic Lateral Sclerosis (ALS) eventually have total locked-in syndrome (TLS), a condition in which they cannot even move their eyes. These patients have the extreme difficulty in communication with people around them. In order to improve their quality of life, a brain computer interface (BCI) has attracted attention as an alternative communication system. In this paper, we studied BCI using Steady State Visual Evoked Potentials (SSVEP) as a stimulus. EEG classification by machine learning is often used for SSVEP based BCI data processing. However, it is not easy to extract features of SSVEP input data by machine learning, due to the large individual differences of the SSVEP response. For this reason, we studied on the possibilities to construct an efficient BCI system by deep learning, that expected to learn autonomously to extract features of SSVEP based BCI system.

Key Words: BCI, SSVEP, Deep Learning, Checker Board Pattern

1. はじめに

1.1 補助代替コミュニケーション

筋萎縮性側索硬化症(Amyotrophic Lateral Sclerosis :以下、ALS)とは、原因不明の神経疾患で、罹患すると 運動神経が選択的に障害されることで徐々に運動機能が 低下していく進行性の難病である。ALS は一般に思考能 力は正常であるが、症状の進行に伴う運動機能の低下に より意志疎通が極めて困難となる [1] 。運動機能の低下 が進行し口腔筋の機能障害が生じた状態を閉じ込め症候 群(Locked-in Syndrome)と呼び、最終的には眼球さえ動 かせない状態である完全閉じ込め症候(Totally Lockedin Syndrome:以下、TLS)となる。そこで、これらの患者 に対する補助代替コミュニケーションシステムが必要と なる。このような補助代替コミュニケーションシステム には、補助コミュニケーションシステムと代替コミュニ ケーションシステムの2つの側面がある。補助コミュニ ケーションシステムは脳から運動神経に対する信号を使 *1 東海大学大学院 工学研究科 医用生体工学専攻 修士課程 *2 東海大学 工学部 医用生体工学科 助教 *3 東海大学 基盤工学部 医療福祉工学科 准教授 *4 東海大学 工学部 医用生体工学科 教授

用してコミュニケーションを図るシステムで、用いられ る信号には眼電図や筋電図などがある。TLS になる前の ALS 患者であれば、眼球などの運動神経が障害されてい ないために補助コミュニケーションシステムは有効であ るが、TLS に至ると運動神経が障害されてしまうために 使用できない。これに対して、代替コミュニケーション システムであれば脳波などの生体信号を使用するため、 運動神経が障害による影響がなく、TLS 患者に対しても 使用することができる。これらのことから、現在代替コ ミュニケーションシステムに関する研究が盛んに行われ ており、眼球運動を利用したもの^[2]や、脳波を利用した ブレインコンピューターインターフェース(Brain Computer Interface:以下、BCI)などがある。

1.2 SSVEP を利用した BCI

BCIとは、脳波(Electroencephalogram:EEG)などの脳 機能を反映する生体信号から機能状態を推定すること で、ユーザの意志を汲み取ることを目的とするシステム である。BCIに使用される脳波にはP300やN100など 様々な種類があるが、本稿では処理時間の点で有利な定 常状態視覚誘発電(Steady State Visual Evoked Potential:以下、SSVEP)に注目した。SSVEP は連続的な

点滅光を刺激として提示することで出現し、点滅光の周 波数と同じ周波数成分における脳波のパワースペクトル が上昇する。したがって、どの周波数成分における脳波 のパワースペクトルが上昇したかを確認すれば、異なる 周波数の刺激を複数提示したとしても、ユーザがどの提 示周波数の刺激に注意を向けているのか判別することが できる。SSVEPを使用する利点として以下の3つが挙げ られる。1 点目は、SSVEP は点滅刺激という外部刺激に よって生じるため、被験者に依存しない安定した測定が 可能なことである。2 点目は、BCI の中にはユーザが使 用する前にトレーニングを要求するものもあるが、 SSVEP を使用した BCI であればユーザに点滅光に注意を 向けてもらうだけでユーザの意図を抽出できるため、ト レーニングが必要ないことである^[3]。3 点目は、上述し た BCI に使用される P300 や N100 などの脳波は、データ の処理方法として加算平均が用いられるためデータ処理 に一定の時間を要するが、SSVEP であれば高速フーリエ 変換(Fast Fourier Transform:以下、FFT)によって解析 できるため、データの処理時間をP300やN100の場合よ りも短縮することができる。

1.3本研究の目的

我々はこれまで、刺激のための点滅光としてチェッカ ーボードパタン刺激を使用した SSVEP による BCI の研究 を行ってきた^[4]。この研究においては、3Hz と 6Hz の2 種類の周波数のチェッカーボードパタン刺激を用意し、 5 つの条件で提示した際に、チェッカーボードパタン刺 激のサイズが 8×8 と 32×32 のどちらのほうがユーザ の注意している刺激をより判別できるかについて調査し た。この結果、8×8 のほうが 32×32 よりもほとんどの 条件で判別において効果的であることが分かった。そこ で、実用的な BCI システム構築に向けて、8×8 のサイ ズにてチェッカーボードパタン刺激を提示して測定した SSVEP を、高精度で分類できる深層学習モデルの構築を 試みた。

深層学習モデルを適用したのは、SSVEPの誘発電位の 大きさが視覚や強度などの刺激条件によって変化してし まう^[5]ことを考慮したためである。SSVEPの分類手法に は、FFTの振幅を比較する手法^[5]や、機械学習による手 法^[6]、深層学習による手法^[7]がある。従来行われてきた FFTの振幅を比較する手法の場合、実用性を考慮すると 刺激条件を一定にすることは困難であるため、SSVEPの 振幅の変化によっては分類精度が低下してしまう可能性 があり、信頼性は高くないと考えられる。また機械学習 による手法の場合、解析者自らが判別に有意な特徴量を 抽出する必要があり、判別に有意でない特徴量を抽出し 機械学習で学習させても高精度で分類することはできな い。このため、SSVEP が刺激に対して同期しないような 場合には、機械学習による判別は困難となってしまう。 したがって、刺激条件や周囲の環境などを一定にできる 保証のない実環境での使用を想定すると、機械学習によ る分類も振幅を比較する手法と同様に信頼性は高くない と考えられる。これらの手法に対し、深層学習であれば 特徴量を解析者が抽出する必要はなく、深層学習モデル が特徴量を自動で抽出し学習することができるため、ロ バスト性のある分類を可能にすることができるため、ロ バスト性のある分類を可能にすることができるで。これ らのことから、客観的な決定に向けた検討として深層学 習モデルの適用を試みた。深層学習を用いて SSVEP の分 類を行っている研究は本研究以外にもある。

Nicholas らの研究では、1秒間に相当するデータを使 って深層学習モデルに入力し、12クラス分類を行って いる^[7]。しかし、深層学習では1秒間に相当するデータ を用いて学習を行った場合、未知のデータを入力して判 断する際にも1秒間に相当するデータでしか判断するこ とができない。よって、この深層学習モデルで BCI シス テムを構築すると、ユーザは1秒間刺激に注意を向けた だけでモデルによる分類結果が出力されることになる。 実際のシステムを想定した場合、1秒間や2秒間などの 短時間でも注意を向けるだけで結果が出力されてしまう のはユーザによってかえって不便であると考え、本研究 では、8×8のチェッカーボードパタン刺激を3Hzと 6Hz の2種類用意し、対提示し片方だけに注意を向けさ せた際の10秒間に相当する脳波を深層学習モデルに学 習させることで、ユーザが不便と感じない程度の短時間 かつ高精度でユーザが注意している刺激を判別可能な効 率的な BCI システムの構築を行うことを目的とする。

2. 深層学習

2.1 深層学習とは

機械学習の1手法にパーセプトロンがある。パーセプ トロンは、バイアスと入力信号それぞれに対する重みを 適切な数値にすることで入力信号の分類を行うことを目 的とするモデルである。パーセプトロンの問題点として は重みとバイアスを手動で変更しなければならず、層が 多層になればなるほど適切な数値を見つけ出すのに時間 を要してしまうことである。そこで、重みやバイアスの ようなパラメータの最適な数値を自動で学習できるよう にしたものがニューラルネットワークであり、ニューラ ルネットワークの層を多層にして能力を高めることで、 入力データに含まれる抽象度の高い特徴量も自動で学習 できるようにしたものが深層学習である⁸⁸。 2.2 畳み込みニューラルネットワーク

深層学習のモデルの1つに畳み込みニューラルネッ トワーク(Convolutional Neural Network:以下、CNN) がある。CNN は畳み込み層とプーリング層と呼ばれる2 つの特徴的な隠れ層を持つモデルで、畳み込み層によ り入力データから局所的な特徴量を抽出し、プーリン グ層により特徴量の位置ずれに対してロバストになる ^[8]。画像認識において高い性能を持つため画像認識の分 野で用いられることが多かったが、最近では時系列デ ータである脳波に対して応用される報告例もみられる ようになった^[9]。

2.2.1 畳み込み層

畳み込み層では、入力データに対してフィルタを畳 み込むことで、画像処理の「フィルタ演算」に相当す る処理を行う。チャネル数 c の三次元配列データに対 してサイズが m×n×c のフィルタを1 つだけ畳み込む ことで、i×j×1の三次元配列データを作成する場合を 考える。入力するデータを X、フィルタを F、生成され たデータを G と表現すれば、畳み込み演算の式は以下 のようになる。

 $G(i, j, 1) = \sum m \sum n \sum c X(i - m, j - n, c) F(m, n, c) \qquad (1)$

式1で、左辺の生成されたデータGのチャネル数cを1 としているが、これは畳み込み層のフィルタ数を1つだ けにしたことを意味する。畳み込み層では、チャネルご とに対応するフィルタを畳み込み、得られた出力を最終 的に全チャネルで合算するため、入力データが複数チャ ネルであったとしても、フィルタ数を1にすれば出力デ ータのチャネル数は1チャネルになる。畳み込み層にお けるフィルタの数は複数用意することができるため、フ ィルタをk個使用した場合の出力データGはG(i, j, k) となる。さらに出力Gのチャネルごとにバイアスが存在 するため、畳み込み層の最終結果は以下のようになる。 b(k)はkチャネルにおけるバイアス、F(m, n, c, k)はフィ ルタ数k、チャネル数c、サイズがm×nのフィルタで ある。

 $G(i, j, k) = \sum m \sum n \sum c X(i - m, j - n, c) F(m, n, c, k) + b(k) \cdot \cdot \cdot (2)$

式2の左辺である畳み込み層の出力G(i, j, k)を特徴マップと呼び、入力データから局所的な特徴量を抽出した 三次元データとなる^[8]。 2.2.2 プーリング層

プーリングの方法には Average プーリングと Max プ ーリングの2種類がある。Average プーリングでは前層 からの入力データに対して対象領域の平均を計算し、 Max プーリングでは対象領域の最大値を抽出する。本稿 では Max プーリングについてのみ述べることとし、以 降「プーリング」とは Max プーリングを示すこととす る。特徴量の小さなズレが生じても、プーリングの対 象領域内であれば同様な結果を返すため、特徴量の位 置ずれに対してモデルがロバストなものとなる^[8]。

2.3 BCI と深層学習

SSVEP を使用した BCI では、高精度での判別をできる ようにする目的で、サポートベクターマシン(Support Vector Machine:以下、SVM)^[6]や正準相関解析 (Canonical Correlation Analysis:以下、CCA)^[10]など の機械学習が用いられることがある。しかし、機械学習 では得られたデータから特徴量を解析者自ら抽出する必 要があり、特徴抽出のための専門知識が要求される。ま たすでに述べたように SSVEP が刺激に同期しないような 場合には、機械学習に入力させる特徴量抽出が困難とな る。

これらのことから、機械学習によって高精度での判定 をできるようにするためには、SSVEP に関する知識と判 別に寄与する特徴量抽出に費やす時間が必要となる。こ れに対して、深層学習であれば自律的に特徴量を抽出さ せることができるため、処理時間を削減することがで き、かつ機械学習と同等の精度での判定も可能となる。 深層学習モデルとして CNN を採用した理由は、局所的な 特徴量を抽出できるという点が SSVEP の判定において有 利に働くと考えたからである。SSVEP は点滅刺激の周波 数に同期して現れるが、点滅刺激の周波数に完全に一致 しているとは限らず、明瞭なスペクトルピークをなさな い場合もあるため、局所的な特徴量を抽出でき、かつ特 徴量の位置ずれに対してロバスト性のある CNN は解析に 有効であると考えられる。

3. 実験方法

被験者は健常人 20 名 (男性:19 名、女性:1 名)で、平 均年齢は 22 歳である。brain vision V-AMP (BRAIN PRODUCTS 製)を使用してシールドルーム内で脳波の測定 を行った。電極は 10-20 法に基づき C3, C4, P3, P4, 01, 02 に配置し、両耳朶を基準とした単極導出を行った。サ ンプリング周波数は 100Hz に設定し、測定した脳波デ ータに 0.53~30Hz のバンドパスフィルタをかけた。刺 激には 8×8 の区画数のチェッカーフラグを反転させる チェッカーボードパタン刺激を用い、刺激の色は白と 黒の2色にした(Fig. 1)。刺激の色に白と黒の2色にし たのは、ALS 患者に対してこの二色で刺激を提示したと きのほうが高い精度を得られたという Ryan らの結果に 基づくものである^[11]。チェッカーフラグは 3Hz と 6Hz の二種類の周波数で反転させた。3Hz と 6Hz にしたのは 脳波のα成分である 8~13Hz を避けるためである。



Fig.1の刺激を使用して、表1のようなプロトコルで実験を行った。

表1 実験プロトコル

測定条件	安静閉眼	休憩	安静開眼	休憩	単独提示 (3)	休憩	単独提示 (6)	休憩	単純対提示	休憩	対 提示 (3)	休憩	対提示(6)
時間	2 分 間	1 分間	2 分間	1 分 間	2 分間	1 分間	2 分間	1 分間	2 分 間	1 分間	2 分 間	1 分 間	2 分間

チェッカーボードパタン刺激を用いた実験を行う前に 安静閉眼と安静開眼時の脳波をベースラインとして記 録した。表1の単独提示では3Hz もしくは6Hzの片方 のみを提示する条件で、()内の数字は刺激の周波数を 表している。単純対提示とは3Hz と6Hzの2つの刺激 を対提示(3Hz と6Hzの2つの刺激を同時に提示)して はいるが、被験者にどちらの刺激も注意を向けさせな い条件のことである。対提示の()内の数字は被験者 が注意を向けている刺激周波数を表している。

各条件における測定時間は2分間、各測定条件間に は1分間の休憩をはさむようにした。単独提示、単純 対提示、対提示のどの条件でも、被験者に対してシー ルドルーム内に設置したモニタにより刺激を提示しな がら脳波測定を行った。モニタは目の高さに配置し、 被験者とモニタまでの距離は50cmとした。被験者に提 示する刺激は刺激と背景のコントラストを明確なもの とするために、背景色には刺激色と異なる緑色を採用 した(Fig.2)。



Fig.2 対提示時の刺激 (左図:3Hz、右図:6Hz)

4. 解析方法

4.1 前処理

解析には表1の測定条件のうち、対提示(3)と対提示 (6) 中に測定した脳波だけを使用した。この2つの測定 条件のみのデータを使用したのは、実際に BCI システム として使用することを想定した場合に、対提示で刺激を 提示してもユーザが注意を向けている刺激を分類できる ほうが望ましいと考えたためである。brain vision V-AMP により得られた脳波を解析してから深層学習に入 力、学習させるまでの一連の処理は python で作成した プログラムによって行った。初めに C3, C4, P3, P4, 01, 02 から得られた脳波データに、両耳朶を基準としたリモン タージュを行った。リモンタージュ後のデータから10 秒間に相当する1000点ずつデータを重ならないよう抽 出することで、2分間の測定データを12個のユニット に分けた。ユニットごとの平均値を減算することで直流 成分を除去し、その後ハニング窓をかけ、FFT によりパ ワースペクトルを求め、得られたパワースペクトルに対 して式(3)で表される標準化を、全てのユニットに対し て行った。Xは標準化により得られたデータ、xは入力 データ、μは平均値、σは標準偏差を示している。

$$X_i = \frac{x_i - \mu}{\sigma} \qquad \dots (3)$$

これらの処理を全被験者の全電極データに対して行った。

4.2 学習及び評価方法

奥行きを電極数(チャネル数)、行をパワースペクトル 値、列を周波数とする三次元データを1つの入力データ として、これを4.1の方法で処理した全被験者のデータ で作成した。1つの入力データの形状はFig.3のように (チャネル数=6,行=1,列=500)となる。



Fig.3 入力データの形状

全入力データをk-分割交差検証によって訓練データと 検証データに分割し、学習及び評価を行った。k-分割交 差検証では全入力データをk個に分割し、1つを検証デ ータ、残りのk-1個のデータを学習データに分割して学 習及び評価を行うことをk個に分割したデータ全てが検 証データになるまで繰り返す。そしてk回の学習及び評 価によって得られたk個の学習データに対する精度、k 個の検証データに対する精度それぞれの平均を算出する ことで、学習データに対する精度と検証データに対する 精度を求める。本研究では入力データを10個に分割し たため、10-分割交差検証となる。k-分割交差検証では ホールドアウト法と比べれば正確な精度を得られるが、 測定毎に精度にばらつきが生じるため、本研究では10-分割交差検証による学習及び評価を1回のみではなく5 回行い、5回分の平均を算出した。

4.3 CNN の構成とパラメータ設定

CNN は python の chainer を用いて構築した。構築した CNN の構成を Fig. 4 に示す。Fig. 4 の CNN は曽我らの モデル^[12]を参考にして構築した。ただし、Fig. 4 では入 力層は省いている。



また、表2にFig.4のCNNにおけるパラメータと各層 における出力データの形状を示す。表2のフィルタは出 力フィルタ数、サイズはフィルタサイズを示している。

フィルタサイズ及びストライドの()内の数字は、左の 数値が行方向、右の数値が列方向を示しており、フィル タサイズが(1,4)であれば行方向に1、列方向に4の大 きさであることを意味し、ストライドが(1,4)であれば 行方向に1つ、列方向に4つ分ストライドを行うという 意味である。2次元で表現しているのは、プログラムで は2次元的にフィルタサイズやストライドを設定したた めである。出力は全結合層を除きチャネル数×行数× 列数の3次元で表現した。

層の種類	フィルタ	サイズ/	出力
		ストライド	
畳み込み	2	(1,1)/(1,1)	$2 \times 1 \times 500$
畳み込み	2	(1, 4)/(1, 4)	$2 \times 1 \times 125$
プーリング		(1,3)/(1,2)	$2 \times 1 \times 62$
全結合			32
全結合			2

表2 各層のパラメータ及び出力

1つ目の畳み込み層ではチャネル数の削減を行い、2 つ目の畳み込みでは周波数軸方向に重ならないようにフ ィルタを適用することでダウンサンプリングを行ってい る。各畳み込み層の出力に対して Batch Normalization を行うようにした。活性化関数には ReLU 関数を採用し た。過学習の低減と精度の向上を目的として、プーリン グ層では周波数軸方向に重なるようにフィルタサイズと ストライドを設定しプーリングを行った^[12]。全結合層 の中間層における出力に対して 50%ドロップアウトを行 った。全結合層の出力層におけるノード数を2としてい るのは、刺激を対提示した際に、3Hzの刺激に注意を向 けさせた場合の脳波と、6Hzの刺激に注意を向けさせた 場合の脳波の2値分類を行うためである。最後に、全結 合層の出力層からの出力に対してソフトマックス関数を 適応させた。エポック数を500、バッチサイズを32、 Weight decay を 0.01 に設定し、更新手法には Adam を 使用した。学習率はデフォルトのまま行った。

5. 結果

分類精度の指標には Accuracy を使用した。Accuracy は以下の式ように表現される^[13]。

Accuracy =
$$\frac{TP+TN}{\underline{x} \# \mathcal{Y} \mathcal{I} \mathcal{N}}$$
 ... (4)

真陽性 (True Positive:TP) は実際に陽性であるものの うち、陽性であると判定されたサンプルの割合のことで あり、真陰性(True Negative:TN) は実際に陰性である もののうち、陰性であると判定されたサンプルの割合の ことである。Accuracy が 1(100%)に近づくほど正答率が 高いことを意味し、0(0%)に近いほど正答率が低いこと を意味する。

5回分の10-分割交差検証によって得られた学習デー タに対する精度と、検証データに対する精度を表3にま とめた。

表 3	学習デー	・タ及び検証デ・	ータに対す	55	回分の精度
10	1 /			$\sim \sim$	

回数	学習[%]	検証[%]
1	87.9	81.7
2	90.0	85.6
3	80.6	74.0
4	86.6	80.7
5	88.3	81.2

表3の5回分の学習データに対する精度の平均値を求めると86.7%、検証データに対する精度の平均値を求めると80.6%であった。

6. 考察

検証データに対する精度の中で最も高い精度を得られ たのは2回目の85.6%、最も低いのは3回目の74.0% と、10%程度異なっていた(表3)。この原因としては、 入力データは個人内であっても性質に幅広いばらつきが あることが考えられる。学習データからバッチサイズず つ取り出す際にランダムに取り出しているが、入力デー タが大きな分布を持っているために、取り出したデータ のばらつきも大きくなってしまうと収束が困難になり精 度が低くなっている可能性がある。また、一般に脳波は 個人差などで分散が大きいため、入力データが大きな分 布を持つことは予測されたことから、本研究ではデータ の分割方法に k-分割交差検証を採用した。深層学習に 対する入力データの分割方法として広く使用されている ものにホールドアウト法がある。ホールドアウト法では 全入力データのうち任意の割合のデータを学習データに 分けて、残りを検証データに分ける方法で、学習と評価 は1度しか行われない。このため入力データの分散が大 きい場合にホールドアウト法でデータを分割すると、分 割されるデータによって精度が大きく異なってしまい、 正しい汎化性の評価ができない。これに対して、k-分割 交差検証では全ての分割データが検証用データになるま でk回学習と評価を繰り返し平均することで精度を算出 するため、汎化性を正確に評価することができる。加え て10-分割交差検証による学習及び評価を1回だけでな く、5回行ってその平均を求めて精度としたため、より 正確な汎化性の評価を行えたと考えられる。

7. 結論

本研究では被験者が不便に感じない程度のリアルタイ ムに近い判定を実現するための検討として1つの入力デ ータを10秒間に設定し、SSVEPの判定を行った。検証 データに対して平均で80.6%と2値分類としては比較的 良好な精度が得られた。しかし、より実用的なBCIシス テムの構築のためにはさらなる精度の向上が必要となる だろう。今後はさらに高い精度を得るために、モデル構 成の再検討と充分な入力データ数を得るための augmentationの実装を行っていきたい。

8. 謝辞

本研究の一部は、公益財団法人フジクラ財団の研究助 成を受けて行われた。ここに記して深謝いたします。

9. 文献

[1]加納尚之. 完全閉じ込め症候群(TLS)となった ALS 患者のコミュニケーション-脳波(ERP)を用いた Android スマートフォンアプリの開発-. 看護理工学会誌. 2019, 6 巻(2), p. 63-69

[2]R. Spataro, *et al.* . The eye-tracking computer device for communication in amyotrophic lateral sclerosis. Acta Neurologica Scandinavica. 2014, Volume 130, p. 40-45 DOI:10. 1111/ane. 12214

[3]脇田健哉、船瀬新王、内匠逸. チェッカーボードの格子サイズとSSVEPの関係性. 生体医工学. 2015, 53 巻 (Supplement), p. S446-S449
DOI: https://doi.org/10.11239/jsmbe. 53. S446

[4] Ingon Chanpornpakdi, et al. Fundamental study on noninvasive BCI communication using checkerboard pattern reverasl stimulus. Proceedings of International Conference On Interfaces and Human Computer Interaction 2019

[5] 松井大輔、靏 浩二. 定常状態視覚誘発電位を用いた ブレインコンピューターインタフェースの性能向上と測 定システムに関する研究. 大分工業高等専門学校紀 要. 2015, 52, p. 27-36 [6]Mohammadreza Asghari Oskoei, John Q Gan, Huosheng Hu. Adaptive schemes applied to online SVM for BCI data classification. Proceedings of the 31st AnnualInternational Conference of the IEEE Engineering in Medicine and Biology Society. 2009, p. 2600-2603

[7]Nicholas Waytowich, *et al.*. Compact convolutional neural networks for classification of asynchronous steady-state visual evoked potentials. Journal of Neural Engineering. 2018, Volume 15(6) DOI:10. 1088/1741-2552/aae5d8

 [8]斎藤康殻『ゼロから作る Deep Learning python で学 ぶディープラーニングの理論と実装』株式会社オーム
 社. 2018 年, p. 298

[9] Nhan Duy Truong, et al. Convolutional neural networks for seizure prediction using intracranial and scalp electroencephalogram. Neural Networks. 2018, Volume 105, p. 104-111 DOI: <u>https://doi.org/10.1016/j.neunet.2018.04.018</u>

[10]Suefusa K, Tanaka T. Asynchronous brain-computer interfacing based on mixed-coded visual stimuli.IEEE Transactions on Bio-medical Engineering.2017,65(9), p.2119-2129

[11]D.B.Ryan, *et al.*.Enhancing brain-computer interface performance in an ALS population:checkerboard and color paradigms.Proceedings of the Fifth International Brain-Computer Interface Meeting 2013 DOI:10.3217/978-3-85125-260-6-26

[12] 曽我洋史ら. 脳波解析における畳み込みニューラル ネットワークの適用. DEIM Form. 2018, C3-1

[13]Ihsan Ullah, *et. al.*. An automated system for epilepsy detection using EEG brain signals based on deep learning approach. Expert Systems with Applications. 2018, Volume 107, p. 61-71